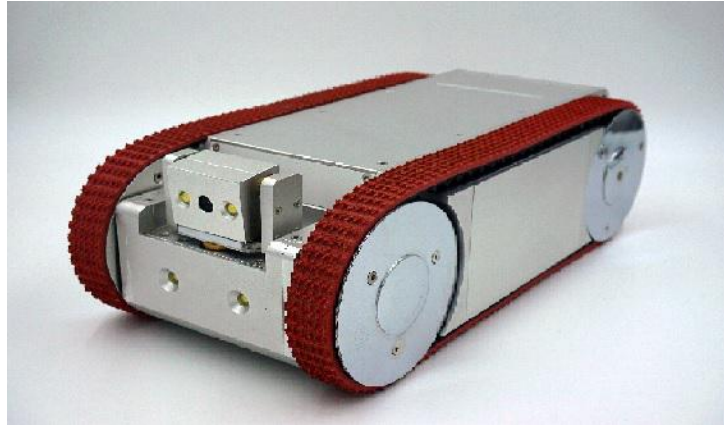


LB-DL-2009 定量采样机器人

定量采样机器人本体

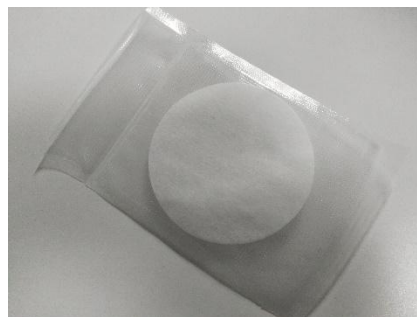
1台



刮吸式取样用集尘袋 30 个，磁吸铝合金连接器 12 个，刮板 20 片



擦拭法擦拭无纺布 30 片，安装工具一套，铝合金擦拭头一只





采样机器人专用锂电池 4 块，专用充电器 2 个



定量采样机器人线轴一个（含 35 米数据线），电脑连接数据线 2 米 1 条



定量采样机器人 8gbu 盘 1 只（含电子说明书，操作软件，教学视频），tp-link usb 信号放大器 1 个



航空运输箱

1 个



采用了前后摄像头，前部的垂直旋转 180 度, 水平旋转 360 度与灯光联动，与后视摄像头组合成无盲区视频覆盖，在软件的控制下，倒车像前进一样操作，没有倒车的方向错觉。 机器人高度 98 毫米，宽 155 毫米。**定量采样机器人水平旋转 360 度路博品牌**

笔记本电脑无线现场操控，取消了对 220 伏电源的依赖（更安全性）和操作运输上的麻烦。由于采用遥控操作，机器人在管道里走，人在管道下走，真正做到了检测无距离限制。

双采样系统，消除系统误差，保证采样精度。超大容量的机载 12 V 直流充电电池供电，保证了机器人每天 8 小时的正常使用，真正实现了机器人，一台笔记本，走到哪里就可以监测到哪里的无缝覆盖。**定量采样机器人水平旋转 360 度路博品牌**

由于采取了专门的电脑软件操作控制系统，即提高了设备控制的可靠程度，又使机器人控制就像操作电脑游戏一样简单直观。

定量采样机器人的选择原则



1. 机器人高度越矮越好（相关标准要求不超过一百毫米），宽度也是越窄越好，这样才能进入更小的空调管道。因为只有能进入管道才能采样，否则后面的原则完全没有意义。
2. 机器人在管道里走的越远越好，没有距离限制。
3. 动力越强越好，指标就是爬坡角度和越障碍高度越大越好。
4. 采样精度越高越好，有双采样系统更好，这样可以避免因污染程度差别太大的系统误差。
5. 录像采集系统要求能够实现无盲区覆盖，有三百六十度旋转云台更好。
6. 控制系统越简单越好，没有控制箱和缆线，只用笔记本电脑就能控制。
7. 整套机器人（包括控制箱，缆线，机器人本体和电脑等）越轻巧越好，便于在各种复杂的检测现场移动。
8. 无需现场二百二十伏电源支持，没有到处拉二百二十伏电线的安全隐患。

青岛路博为您提供专业的技术支持和售后服务