

# Thermo Scientific Spinnaker 机械臂

配备整合式条形码成像系统的微孔板移动器

## 特点

- 操作过程安静
- 一体化视觉系统
- 智能校准夹具
- 位置验证
- 样本确认
- 快速读取条形码
- 中立重力
- 标准偏移抓取器
- 可选高架抓取器
- 在所有轴上无限旋转
- 整合式再抓取台
- 原生开 / 合盖能力
- 随机加样或堆栈储放
- 适合试验室台上使用
- 快速设置
- 排列或径向仪器配置
- 支持 Thermo Scientific™ Momentum™ 4.0
- 支持 Thermo Scientific™ BenchTrak™

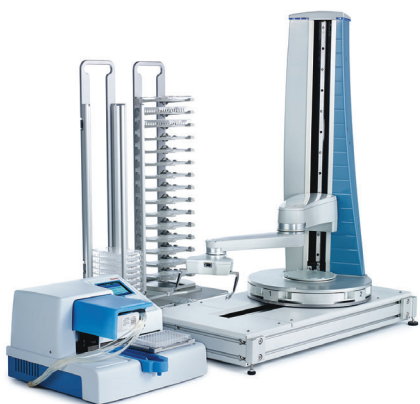


## 独特的可视化能力

Thermo Scientific™ Spinnaker™ 机械臂是具备整合式视觉辅助校准和条形码读取能力的唯一 SCARA 型（平面关节型机械臂）实验室自动化机械臂。此机械臂可及时发现导致样本和循环时间丢失的问题，防止它们成为严重问题。配合 Thermo Scientific Momentum™ 4.0 工作流和计划软件使用时，可提供前所未有的整合式解决方案，显著简化自动化科学流程的设计、设置和执行。

## 简单、快速设置

利用其内建可视化系统和专业校准夹具（所有 Spinnaker 移动器标配），快速和轻松地校准位置。也可配备可视化系统，并执行地点验证程序，以便在运行前检查所有嵌套位置，并自动纠正较小的位置差异（位置修复）。Spinnaker 的整合式摄像头还可作为条形码读取器，用于自动确认样本 ID 并执行机械臂样本跟踪。



## 轴 / 关节规格

整体高度	800 mm
半径 (延伸)	±597 mm
工作空间高度 (高于安装面)	-32 – 603 mm

轴	范围	速度	加速度
底座 (旋转)	无限	180 °/s	360 °/s <sup>2</sup>
升降机	635 mm	750 mm/s <sup>2</sup>	2000 mm/s <sup>2</sup>
机械肘 (旋转)	无限	360 °/s <sup>2</sup>	1440 °/s <sup>2</sup>
机械腕 (旋转)	无限	720 °/s <sup>2</sup>	2880 °/s <sup>2</sup>

## 保管存储选项

### 仓室

随机加样	每仓室 15 板
顺序加样	每仓室 40 板

### 室

随机加样	180 板
顺序加样	480 板

## 通用规格

电源要求	100 - 240 V 自动切换
运行环境	15 - 40 °C, 非冷凝
安全认证	CE、CSA
重量	25 kg
运动控制	闭环伺服, 受控分配器
控制	Momentum 4.0. 直接经由电脑, 要求 Windows 7 或 Windows 8 操作系统

## 抓取器详情

- 内建成像条形码读取器
- 处理多数 SBS 整形板
- 横排或竖排
- 轻松处理盖子
- 抓取过程中探测板
- 可调整抓取力和抓取距离
- 不同的板 / 容器机械指设计
- 有效载荷 325 g

[thermoscientific.com/automate](https://thermoscientific.com/automate)

© 2015 年赛默飞世尔科技公司版权所有。保留所有权利。全部商标为赛默飞世尔科技公司及其附属公司所有。

北美 +1 905 332 2000  
欧洲、中东和非洲 +49 6184 90 6476  
中国 +86 800 810 5118  
日本 0120 753 670  
澳大利亚 +61 8 8208 8200

**Thermo**  
SCIENTIFIC

A Thermo Fisher Scientific Brand